

Generalizações de MT's e Fechamento

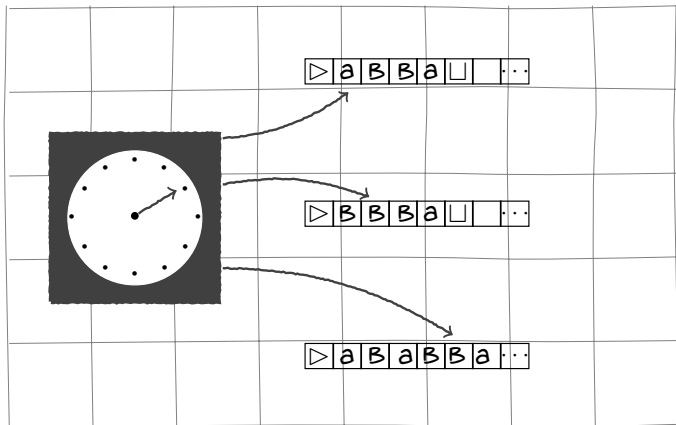
Luís Felipe

UFF

14 de Junho de 2023

Luís Felipe
14/06/23

Máquina de Turing multifitas



Composição

- MT comum com várias fitas
- Cada fita tem seu próprio cabeçote para leitura e escrita
- A função de transição permite ler, escrever e mover cabeçotes de fitas distintas simultaneamente
 - ▶ $\delta(q_1, a_1, a_2, \dots, a_k) = (q', b_1, b_2, \dots, b_k), b_i \in (\Sigma \setminus \{\triangleright\}) \cup \{\leftarrow, \rightarrow\}$
- Seriam as MT multifitas mais poderosas do que as MTs comuns?
 - ▶ Não! Como podemos mostrar esta equivalência?

Equivalência

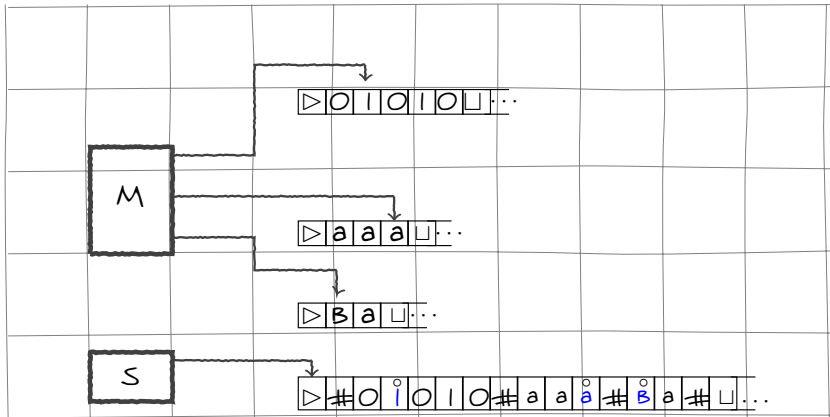
Teorema: Toda MT multifita tem uma MT de fita única equivalente.

Ideia: Construir uma MT que simule a MT multifita. Esta MT:

- Utiliza o símbolo # como delimitador para separar o conteúdo de diferentes fitas.
- Para marcar onde está o cabeçote em cada fita, usamos uma marca (bolinha) acima do símbolo no qual está posicionado o cabeçote, em cada fita.
- Estes símbolos marcados são novos símbolos adicionados ao alfabeto da fita.

Luís Felipe
14/06/23

Esquema equivalência



Como simular a MT original?

Na nova MT:

- **1ª etapa:** O cabeçote deve varrer toda a fita desde \triangleright até encontrar o $(k + 1)$ -ésimo símbolo #
 - ▶ Durante esta varredura, a máquina deve armazenar em seu estado os símbolos com ponto que ela encontrar, pois estes são os símbolos sobre os quais os cabeçotes da máquina original estariam.
- **2ª etapa:** O cabeçote retorna até o \triangleright e, novamente, varre toda a fita até encontrar o $(k + 1)$ -ésimo símbolo #.
 - ▶ Durante esta varredura, a máquina deve executar, em cada parte da fita, a ação definida pela função de transição da máquina original para cada uma das suas fitas.

Concluindo a simulação

O que falta analisar?

- Se a ação for mover o cabeçote para a casa mais a esquerda da fita associada, então marque o símbolo #.
- Se a ação for mover o cabeçote para \square tal que não haja símbolo do alfabeto da entrada a direita, então estaríamos sobre #. Dessa forma, faça um **shift-right** na fita em # e ponha neste lugar \square (\square com bolinha)

Máquina de Turing não-determinística

E se tivermos mais de uma possibilidade de transição numa MT em detrimento de um par (q, σ) , para $q \in Q$ e $\sigma \in \Sigma$?!

Formalmente, uma máquina de Turing não-determinística (MTND) é um 6-upla $M = (\Sigma_0, \Sigma, Q, q_0, F, \delta)$, onde:

1. Σ_0 é o alfabeto da entrada, satisfazendo $\Sigma_0 \cap \{\triangleright, \sqcup, \leftarrow, \rightarrow\} = \emptyset$
2. Σ é o alfabeto da fita, satisfazendo $\Sigma_0 \cup \{\triangleright, \sqcup\} \subseteq \Sigma$ e $\Sigma \cap \{\leftarrow, \rightarrow\} = \emptyset$
3. Q é o conjunto finito de estados
4. $q_0 \in Q$ é o estado inicial
5. $F \subseteq Q$ é o conjunto de estados finais
6. δ é a função de transição não-determinística
 $\delta : (Q \setminus F) \times \Sigma \rightarrow \mathcal{P}(Q \times ((\Sigma \setminus \{\triangleright\}) \cup \{\leftarrow, \rightarrow\}))$

Obs.: Só mudamos a função de transição em relação a MT determinística

Aceitação e decisão

- Uma MTND **aceita** (ou **semi-decide**) uma linguagem $L \subseteq \Sigma^*$ se para qualquer palavra $w \in L$:
 - ▶ $w \in L \leftrightarrow$ existe pelo menos uma computação tal que:
 $(q_0, \triangleright w) \vdash \dots \vdash (h, v)$, onde $h \in F$.
- Uma MTND com estados finais S e N **decide** uma linguagem $L \subseteq \Sigma^*$ se para qualquer palavra $w \in \Sigma^*$, a máquina para com entrada w em S ou N , e:
 - ▶ $w \in L \leftrightarrow$ **existe** pelo menos uma computação tal que:
 $(q_0, \triangleright w) \vdash \dots \vdash (S, v)$. **E**
 - ▶ $w \notin L \leftrightarrow$ **toda** computação é da forma
 $(q_0, \triangleright w) \vdash \dots \vdash (N, v)$.

Equivalência entre MTND e MT

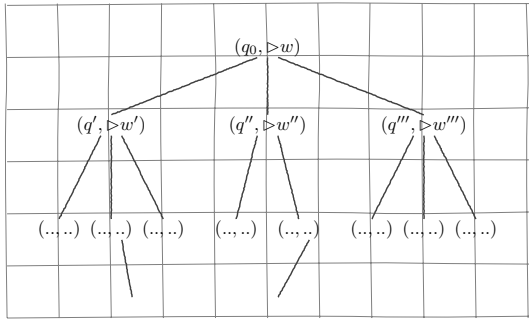
- Apesar do não-determinismo ser um recurso poderoso, esse novo recurso **não** representa um ganho de poder computacional.
- Qualquer linguagem **semi-decida** ou **decida** e qualquer função **computada** por uma MTND pode ser **semi-decida**, **decida** ou **computada**, respectivamente, por uma MT.
- Faremos uma transformação de uma MTND para uma **MT com 3 fitas**. Como vimos que toda MT com k fitas pode ser convertido numa MT de fita única, então estamos feitos.

Árvores de computações da MTND

- Vamos garantir que, para cada entrada, existe uma **ordenação** (e **enumeração**) para todas possíveis transições que a função de transição permite para aquela entrada.
- Regras da **árvore de computações**:
 1. **Cada nó**: Uma configuração
 2. **Filho de um nó**: Uma configuração seguinte à do nó
 3. **Raiz**: Configuração inicial
- Vamos percorrer a árvore em nível. **Busca em largura** na árvore.

Computação

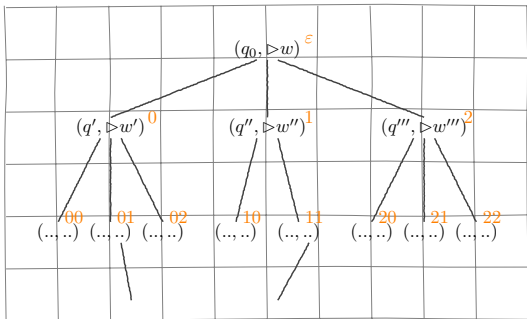
Seja $(q_0, \triangleright w)$, temos assim o seguinte esquema:



Endereçamentos

Forma de endereçar nós na árvore:

- Seja b o número máximo de transições que a função de transição oferece para entrada w .
- Todo nó pode ser endereçado por um número em função b
- Cada nó em um nível n é endereçado por um número de n algarismos.



MT com 3 fitas

Simulação da MTND pela MT satisfazendo:

- 1ª fita: Cópia permanente da entrada w
- 2ª fita: Fita onde são simuladas as computações da MTND.
- 3ª fita: Endereçamento do ramo da computação a ser simulado.

Após cada simulação, incrementa o endereçamento (em largura) na 3ª fita e copia novamente o conteúdo da 1ª fita para a 2ª.

- Dessa forma, a sequência de endereçamentos na 3ª fita é: $0, 1, 2, \dots, b, 00, 01, 02, \dots, bb, \dots$

Equivalente, mas lento

- Apesar de toda MTND ter uma MT associada, esta MT pode executar um número de passos **exponencialmente** maior do que a MTND. Analisemos o **pioior caso**:

Teremos (no pior caso):

- b^0 nós no nível 0
- b^1 nós no nível 1
- b^2 nós no nível 2
- \vdots
- b^n nós no nível n

- Portanto, no **pioior caso**, a MT vai percorrer até o **último nó mais a direita da árvore**, ou seja, a MT vai percorrer o seguinte número de nós:

$$\blacktriangleright b^0 + b^1 + b^2 + \dots + b^n = \frac{b^{n+1} - 1}{b - 1} = O(b^n).$$

- A MTND alcança esse **nó** com n transições. Isso implica uma perda de desempenho **exponencial**.

Fechamento por operações

1. Recursivas e Recursivamente Enumeráveis por união

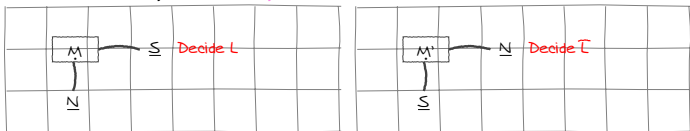
- ▶ M_1 aceita (ou decide) L_1
- ▶ M_2 aceita (ou decide) L_2
- ▶ Queremos uma MT que aceite (ou decida) $L_1 \cup L_2$
- ▶ Ideia: MT com 2 fitas
 - ▶ $M = (\Sigma_0, \Sigma, Q, q_0, F, \delta)$
 - ▶ $M_1 = (\Sigma_0, \Sigma, Q_1, q_0^1, F_1, \delta_1)$
 - ▶ $M_2 = (\Sigma_0, \Sigma, Q_2, q_0^2, F_2, \delta_2)$
 - ▶ $Q = Q_1 \times Q_2, q_0 = (q_0^1, q_0^2)$
 - ▶ $F = F_1 \times Q_2 \cup Q_1 \times F_2$ (Para aceitação)
 - ▶ Para decisão, devemos transformar os estados finais em S e N
 - ▶ $\delta((q_1, q_2), a_1, a_2) = ((q'_1, q'_2), b_1, b_2)$ tal que $\delta_1(q_1, a_1) = (q'_1, b_1)$ e $\delta_2(q_2, a_2) = (q'_2, b_2)$

Fechamento por operações

3. Recursivas e Recursivamente Enumeráveis por interseção

- ▶ $F = F_1 \times F_2$ (Para Aceitação)
- ▶ Para decisão, (S_1, S_2) é o novo S e (N_1, q') , $q' \in Q_2$ ou (q', N_2) , $q' \in Q_1$ conduzem a N .

4. Recursivas por complemento



5. Recursivas por diferença

- ▶ $L_1 \setminus L_2 = L_1 \cap \overline{L_2}$